

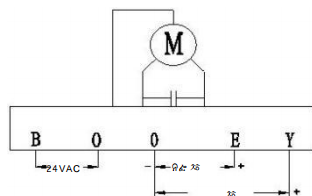


SCELD-1800 NA
SCELD-3000NA
SCELD-5000NA

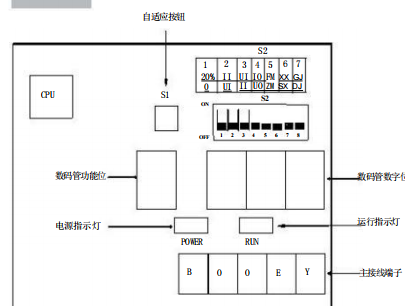
比例调节型

标称输出力	SCHELD-1800/3000/5000NA	阀位反馈信号	0(2)~10VDC, 0(4)~20mA
实际输出力	1800N~2000N/ 3000N~3500N	运行方式	直行程调节方式
功率消耗	12VA	工作电压	24VAC
电机	交流永磁同步电机	电压输入阻抗	>100K
最大行程	42mm	电流输入阻抗	<0.50K
运行速度	3.2s/ mm (50Hz)	电压输出负载要求	>1K
环境温度	-10~50℃	电流输出负载要求	<0.5K
环境湿度	≤95% RH(40℃)	上下极限死区范围	≤2.5%
机壳防护等级	IP54	双向灵敏度	高≤1.5% 低≤2%
控制信号	0(2)~10VDC, 0(4)~20mA	产品净重	5.2 Kg

接线图



电路板



调试说明

- A. 将驱动器与阀体的机械连接安装完毕（具体操作见安装说明）。
- B. 关闭驱动器电源开关。
- C. 将电源及阀位信号线连接完毕（见接线图）。
- D. 将拨码开关设定到需要的位置（如果需要再次改变拨码开关设定位置时，需要关闭电源开关，当拨码开关位置设定完成后，再打开驱动器电源开关，设定功能既生效）。
- E. 打开驱动器电源开关。
- F. 驱动器进行上电自适应：此步骤的目的为使驱动器与阀体进行行程匹配：
- 1) 运行指示灯（RUN）闪烁（频率约为1Hz），驱动器轴先伸出运行至下极限位置，然后再缩进运行至上极限位置。（此时驱动器将不受控制信号的控制）。
- 2) 约150秒钟后指示灯停止闪烁，此时驱动器与阀体的自适应结束，阀体与驱动器的配合调节完成。
- 此时驱动器的运行方向由阀位信号控制。
- 注明：当驱动器在通电情况下，若需自适应，按下驱动器电路板上的红色按键3S以上，驱动器则进入自适应状态。自适应现象与上述1)2)现象相同。

S2拨码开关设定

S2 拨码	功能	设定值功能描述	
1	控制/阀位反馈 信号起始点设定	ON	20%: 控制/阀位反馈信号起始点为20%（适用于控制/阀位反馈信号为 4~20mA 或 2~10VDC）
		OFF	0: 控制/阀位反馈信号起始点为0（适用于控制/阀位反馈信号为 0~20mA 或 0~10VDC）
2	控制信号类型 设定	ON	II: 控制信号为电流型
		OFF	UI: 控制信号为电压型
3	控制信号类型 设定	ON	UI: 控制信号为电压型
		OFF	II: 控制信号为电流型
4	阀位反馈信号类型 设定	ON	IO: 阀位反馈信号为电流型
		OFF	UO: 阀位反馈信号为电压型
5	工作模式 设定	ON	FM 控制信号增大时驱动器轴伸出运行，控制信号减小时驱动器主轴缩进运行
		OFF	ZM 控制信号增大时驱动器轴缩进运行，控制信号减小时驱动器主轴伸出运行
6	断信号模式 设定	ON	XY 1)当控制信号类型设定为电压型时，此时如果信号线被切断，驱动器内部会自动提供一个最大控制信号。 2)当控制信号类型设定为电流型时，此时如果信号线被切断，驱动器内部会自动提供一个最小控制信号。
		OFF	SX 当控制信号类型设定为电压型或电流型时，此时如果信号线被切断，驱动器内部会自动提供一个最小控制信号。
7	灵敏度设定	ON	G 控制信号高灵敏度 ≤ 1.5%
		OFF	DJ 控制信号标准灵敏度 ≤ 2%

1.Input/Output signal: 0~10VDC

例1

控制信号: 0~10VDC
 阀位反馈信号: 0~10VDC
 工作模式: DA
 断信号模式: DW
 控制信号灵敏度 $\leq 2\%$

2.Input/Output signal: 4~20mA

例2 ON: 

控制信号: 4~20mA
 阀位反馈信号: 4~20mA
 工作模式: DA
 断信号模式: DW
 控制信号灵敏度 $\leq 2\%$

辅助功能说明

标配功能:

——故障指示灯(ERR):当驱动器出现故障时,故障指示灯亮。

- 故障指示灯(ERR): 当驱动器出现故障时, 故障指示灯亮。
- 数码管: (从左至右四位数码管, 第1位为功能位, 第234位为数字位)

1) 数码管显示及含义:

功能位	含义	数字位	含义
E	数字位显示值为输入信号	0~100之间数值	输入信号值，其显示值为百分数，例如输入信号为0~10V，当输入信号为1V时，此时的显示值为 $1/10 \times 100 = 10$
H	数字位显示值为反馈信号	0~100之间数值	反馈信号值，其显示值为百分数，例如反馈信号为0~10V，当反馈信号为1V时，此时的显示值为 $1/10 \times 100 = 10$

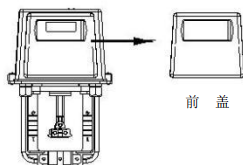
2) 数码管数字位, 包括3位数码管, 其最小显示值为0, 最大显示值为100, 显示精度为 ± 1

3) 当驱动器正常运行时, 数码管在F和H之间交替显示, 即输入信号与驱动器反馈信号交替显示。



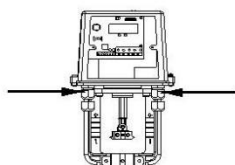
接线说明

1.



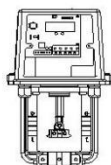
拆下前盖，做好接线准备

2.



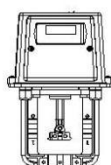
接线时，拧下箭头所示防水接头，线穿过防水接头，按要求接到接线端子上

3.



接完线，装上防水接头。

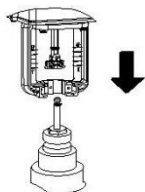
4.



装上前盖，拧上螺丝，完成接线

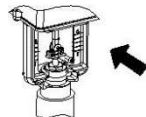
安装说明

1.



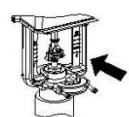
先取下滑块，驱动器夹子松开，做好装配准备。

2.



使驱动器主轴与阀杆同心，并且端面重合；将驱动器置于阀体凸台上，锁紧夹子上的两个螺钉。

3.



将滑块装入驱动器凹槽内，用两个螺钉锁紧。

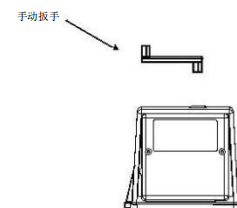
4.



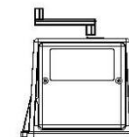
驱动器与阀体装配完成后状态。

手动功能的使用说明

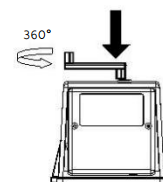
1 断开电源，拔出橡皮塞，取下手动扳手



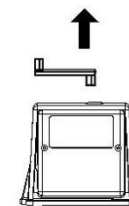
2 将手动扳手的套筒端插入手动入口，并套住手动轴



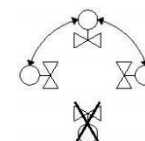
3 下压手动扳手至极限位置，保持向下压力并开始摇动扳手，实现手动功能



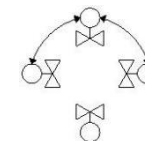
4 完成手动操作后，拔出扳手。确保手动齿轮弹起。



安装方向



介质为冷/热水时
不能向下安装



介质为蒸汽时
可以任意角度安装

尺寸图

